

[자율주행체 플랫폼 개론]강의 계획서

강의목표						
과 목 설 명 : 자율주행 자동차/트럭, 무인배송을위한 드론, 제조공장에 투입되는 AGV 등 다양한 자율주행체의 개발을 위한 CPS 플랫폼에 대해 논문 등 자료 리뷰 및 분석 등을 통해 이해할 수 있도록 한다.						
강의교재		강의노트				
강의방법		강의와 퀴즈, 논문리뷰 병행				
평가방법						
출석 20%, 과제, 토론 30%, 퀴즈 10%, 중간 20%, 기말 20%						
커뮤니케이션 과 제		해당 교과목의 밴드 사이트에 가입 모든 과제는 밴드와 조교 이메일로 제출				
강의스케줄						
주차	구분	내용	논문리뷰	퀴즈		
1	자율주행개론1	자율주행의 개념 및 기술트렌드	-	-		
2	자율주행개론2					
3	자율주행과 공간	자율주행 공간의 이해	리뷰 및 발표	핵심복습		
4	자율주행과 조향	자율주행 조향 시스템의 이해				
5	자율주행과 센서 1	자율주행 센서 플랫폼의 이해				
6	자율주행과 센서 2					
7	자율주행과 통신	자율주행 통신 플랫폼의 이해				
8	중간고사				-	-
9	자율주행과 지도 1	자율주행 지도 플랫폼의 이해			리뷰 및 발표	핵심복습
10	자율주행과 지도 2					
11	자율주행과 차량공유	차량공유 산업동향 이해				
12	자율주행과 컴퓨팅 플랫폼 1	자율주행의 SW, 컴퓨팅 플랫폼의 이해				
13	자율주행과 컴퓨팅 플랫폼 2					
14	드론, AGV의 자율제어	드론, AGV의 이해				
15	기말고사		-	-		